

## DAFTAR PUSTAKA

Fahmizal, Effendi, A.K., Iskandar, R. (2011). *Implementasi Sistem Navigasi Behavior Based dan Kontroler PID pada Manuver Robot Maze*. Institut Teknologi Sepuluh November. Surabaya.

Fatchurrohman, A.F. (2014). *Robot Line Follower PID Sebagai Media Pembelajaran Aplikasi Mikrokontroler Di Jurusan Pendidikan Teknik Elektronika Fakultas Teknik Universitas Negeri Yogyakarta*. Universitas Negeri Yogyakarta. Yogyakarta

Hidayatullah, A.H., Handayani, A.N., dan Fuady, M.J. (2017). *Performance Analysis of A\* Algorithm to Determine Shortest Path of Fire Fighting Robot*. IEEE

Jepry. (2010). *Perancangan Pengendali PID Pada Proportional Valve*. Universitas Indonesia. Depok

Khidir, Malik. (2013). *Sistem Kontrol Gerak Robot Hexapod Menggunakan Algoritme Tigerpod Gait Berbasis Inverse Kinematic*. Fakultas MIPA Universitas Gadjah Mada. Yogyakarta.

Mishra, Swati. (2008). *Maze Solving Algorithm for Micro Mouse*. IEEE International Conference on Signal Image Technology and Internet Based Systems.

Nugraha, I.M. , A., Hendriawan, A., Akbar, R. (2011). *Penerapan Algoritma Maze Mapping untuk Menyelesaikan Maze pada Line Follower Robot*. EEPIS-ITS. Surabaya.

Primanio. (2007). *Pencarian Jalan Keluar Labirin dengan Metode Wall Follower*. Institut Teknologi Bandung. Bandung

Purnama, H.S. (2017). *Implementasi PID Wall Following pada Robot Hexapod untuk Kontes Robot Pemadam Api Indonesia*. Universitas Ahmad Dahlan. Yogyakarta

Rahman, Abdullah. (2010). *Penerapan Algoritma Flood Fill untuk Menyelesaikan Maze pada Line Follower Robot*. EEPIS-ITS . Surabaya

Qomaruddin, M.C., Alasiry A.H., & Tamami, N..(2017). *Routing Algorithm in Legged Robot with Dynamic Programming and Monte Carlo Localization*. IEEE

Sitepu, N.M . (2013). *Implementasi Navigasi Berbasis Maze Mapping Pada Robot Pemadam Api Beroda*. Universitas Kristen Maranatha. Bandung

Suryatini, F., Kustija, J., & Haritman,E. (2013). *Robot Cerdas Pemadam Api Menggunakan PING Ultrasonic Range Finder dan Uvtron Flame Detector Berbasis Mikrokontroler Atmega 128*. Universitas Pendidikan Indonesia. Bandung

Sutrisna, R.Y. (2014). *Algoritma Runut Balik Robot Pemadam Api*. Institut Teknologi Bandung. Bandung

Pratama, H., Haritman, E., & Gunawan, T. (2012). *Akuisisi Data Kinerja Sensor Ultrasonik Berbasis Sistem Komunikasi Serial Menggunakan Mikrokontroler Atmega 32*. Universitas Pendidikan Indonesia. Bandung

Bejo, A. (2008). *C & AVR Rahasia Kemudahan Bahasa C dalam Mikrokontroler ATMEGA8535*. Yogyakarta. Graha Ilmu.

Knuth, Donal. (1968). *The Art of Computer Programming*. Amerika-Serikat. Addison-Wesley.

Ogata, Katsuhiko (1993). *Teknik Kontrol Automatik-terjemahan : Ir. Edi Laksono*. Erlangga. Jakarta.

Pitowarno, Endra. (2006). *Robotika Desain, Kontrol, dan Kecerdasan Buatan*. C.V Andi Offset. Yogyakarta.

*Data Sheet* PING Ultrasonic Sensor

DIKTI (2018). *Panduan Kontes Robot Pemadam Api Indonesia (KRPAI) Berkaki 2018*.

[www.immersa-lab.com/pengenalan-codevision-avr.htm](http://www.immersa-lab.com/pengenalan-codevision-avr.htm). [Diakses: 23 Agustus 2018].

<https://robotdyn.com/mega-2560-pro-mini-atmega2560-16au.html>. [Diakses: 23 Agustus 2018].

<https://robotdyn.com/nano-v3-atmega-328-usb-ttl-ch340g-micro-usb.html>. [Diakses: 23 Agustus 2018].