

## **BAB V PENUTUP**

### **5.1 Kesimpulan**

Setelah melakukan proses pembuatan, percobaan, pengujian alat dan pengambilan data, dapat disimpulkan bahwa alat dapat berfungsi dengan baik dan sesuai harapan, yaitu:

1. Setelah dilakukan pengujian dan pengambilan data, pada kecepatan 360 RPM, 960 RPM, 1440 RPM, 1740 RPM, 2100 RPM, 3600 RPM, 5400 RPM, dan 7300 RPM didapatkan data alat mengalami akurasi paling kecil pada kecepatan 360 RPM dengan nilai *error* absolut sebesar 0,75 dan mengalami akurasi paling tinggi pada kecepatan 3600 RPM dengan nilai *error* absolut sebesar 6,15. Performa alat baik pada kecepatan rendah hingga menengah dan performa alat mulai menurun pada kecepatan tinggi.
2. Setelah dilakukan pengujian dan pengambilan data, pada kecepatan 2,2 km/jam, 3,4 km/jam, 4,9 km/jam, dan 7 km/jam didapatkan data alat mengalami akurasi paling kecil pada kecepatan 3,4 km/jam dengan nilai *error* absolut sebesar 0 dan mengalami akurasi paling besar pada kecepatan 7 km/jam dengan nilai *error* absolut sebesar 0,2. Performa alat baik pada kecepatan rendah hingga menengah dan performa alat mulai menurun pada kecepatan tinggi.

## 5.2 Saran

Setelah melakukan proses pembuatan, percobaan, pengujian alat dan pendataan, penulis memberikan saran sebagai pengembangan peneliti selanjutnya sebagai berikut :

1. Sensor yang digunakan sebaiknya menggunakan sensor DC agar saat pengukuran, penembakkan transmitter pada bidang reflektif tepat sasaran
2. Memperbaiki asesoris dan perancangan mekanik alat agar pengukuran kecepatan dengan satuan km/jam lebih tepat.