

HALAMAN PERSETUJUAN

TUGAS AKHIR

MEDIA PEMBELAJARAN TRANSMISI ATV (*ALL TERRAIN VEHICLE*)

2 STROKE TOYOCO G16ADP 160 CC

Disusun oleh :

**ALFIAN JIWANTOPO
20143020025**

Telah disetujui dan disahkan pada tanggal, Agustus 2017 untuk dipertahankan di
depan Dewan Pengaji Tugas Akhir Program Studi D3 Teknik Mesin
Universitas Muhammadiyah Yogyakarta

Dosen Pembimbing

**Zuhri Nurisna, S.T., M.T.
NIK. 19890924201610183018**

Yogyakarta, Agustus 2017
Ketua Program Studi Teknik Mesin

**Andika Wisnijati, S.T., M.Eng
NIK.19830812201210183001**

**HALAMAN PENGESAHAN
TUGAS AKHIR**

MEDIA PEMBELAJARAN TRANSMISI ATV (ALL TERRAIN VEHICLE)

2 STROKE TOYOCO G16ADP 160 CC

**Disusun oleh
ALFIAN JIWANTOPO
20143020025**

Telah dipertahankan di depan Tim Penguji Tugas Akhir

Program Studi D3 Teknik Mesin Program Vokasi

Universitas Muhammadiyah Yogyakarta

Pada tanggal :

dan Dinyatakan Telah Memenuhi Syarat Guna Memperoleh Gelar Ahli Madya.

Susunan Penguji

Nama Lengkap dan Gelar

Tanda Tangan

- | | |
|---|-------|
| 1. Ketua : Zuhri Nurisna, S.T.,M.T. | |
| 2. Penguji 1 : Ferriawan Yudhanto,S.T.,M.T. | |
| 3. Penguji 2 : M. Abdus Shomad, S.sos.I., S.T., M.Eng | |

Yogyakarta, Agustus 2017

PROGRAM STUDI TEKNIK MESIN PROGRAM VOKASI

UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH YOGYAKARTA

DIREKTUR

**Dr. Bambang Jatmiko, S.E., M.Si
NIK.19650601201210143092**

SURAT PERNYATAAN KEASLIAN TUGAS AKHIR

Yang bertanda tangan dibawah ini :

Nama : ALFIAN JIWANTOPO

NIM : 20143020025

Prodi : D3 Teknik Mesin Program Vokasi

Perguruan Tinggi : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta

Dengan ini saya menyatakan bahwa Laporan Tugas Akhir berjudul **“MEDIA PEMBELAJARAN TRANSMISI ATV (ALL TERRAIN VEHICLE) 2 STROKE TOYOCO G16ADP 160 CC”** ini tidak terdapat karya yang pernah diajukan untuk memperoleh gelar Ahli Madya/kesarjanaan di suatu Perguruan Tinggi, dan sepanjang pengetahuan saya juga tidak terdapat karya atau pendapat yang pernah ditulis atau diterbitkan oleh orang lain, kecuali yang secara tertulis diacu dalam naskah ini dan disebutkan dalam daftar pustaka.

Yogyakarta, Agustus 2017

ALFIAN JIWANTOPO

HALAMAN PERSEMBAHAN

Tugas akhir ini saya persembahkan kepada kedua orang tua, kakak, dan teman-teman seperjuangan. Mereka mengajarkan tentang arti sebuah tanggung jawab dan menyelesaikan atas apa yang sudah kita mulai.

Terima kasih

MOTTO

Man Jadda Wa Jadda

Dari begitu banyak sahabat, dan tak menemukan sahabat yang lebih baik daripada menjaga lidah. Aku memikirkan tentang semua pakaian, tetapi tidak menemukan pakaian yang lebih baik daripada takwa. Aku merenungkan tentang segala jenis amal baik, namun tidak mendapatkan yang lebih baik daripada memberi nasihat baik. Aku mencari segala bentuk rizki, tapi tidak menemukan rizki yang lebih baik daripada sabar.

— Umar bin Khattab—

Barang siapa yang keluar untuk mencari ilmu maka dia berada di jalan Allah.

-HR. Turmudzi-

Sholat itu adalah tiang agama, sholat itu adalah kunci segala kebaikan.

-H.R. Tablani-

Jika berbut baik, sesungguhnya itu untuk dirimu sendiri.

-QS. Al - Isra': 7-

KATA PENGANTAR

Assalamu'alaikum Wr.Wb

Puji syukur penulis panjatkan kehadirat Allah SWT, karena rahmat serta hidayah-Nya lah, penulis dapat menyelesaikan penulisan tugas akhir dengan judul: “Media Pembelajaran Transmisi ATV (*All Terrain Vehicle*) 2 Stroke Toyoco G16ADP 160CC”. Salawat serta salam semoga tetap tercurahkan kepada junjungan Nabi Besar Muhammad SAW, yang membawa manusia dari alam kegelapan menuju alam yang terang benderang.

Dalam penyusunan tugas akhir ini penulis banyak mengalami hambatan, namun berkat bantuan, bimbingan dan kerjasama yang ikhlas, akhirnya tugas akhir ini dapat terselesaikan dengan baik. Ungkapan terima kasih dari penulis persembahkan untuk kedua orang tua tercinta atas doa dan kedua kakak yang telah mencerahkan segenap kasih sayang yang tak terbatas serta segala bentuk motivasi yang telah diberikan kepada penulis selama menempuh pendidikan sampai di tingkat perguruan tinggi. Dan untuk teman-temanku yang telah memberikan support demi kelancaran penelitian ini. Kalian adalah hal terindah dalam hidupku.

Pada kesempatan ini pula, penulis mengucapkan terima kasih yang tulus kepada :

1. Bapak Dr. Bambang Jatmiko, S.E., M.Si. selaku Direktur Program Vokasi Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.

2. Bapak Andika Wisnujati, S.T., M.Eng. selaku Ketua Prodi Teknik Mesin Program Vokasi Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.
3. Bapak Zuhri Nurisna, S.T.,M.T. selaku dosen pendamping dan pembimbing. Terima kasih atas waktu, tenaga, ilmu, nasehat serta bimbingannya sehingga penulis dapat menyelesaikan tugas akhir ini dengan baik dan lancar.
4. Saudara Rangga Andhika S, Fiqih Firmansyah, Wardoyo, Dian Arianto, Satria Roby Wijaya, dan Muhammad Iqbal Darmawan yang telah menjadi teman, rekan, serta saudara seperjuangan. Terima kasih atas saran, masukan, nasehat, dan bantuannya baik moral maupun materi.
5. Rekan-rekan kelas A angkatan 2014 jurusan Teknik Mesin Program Vokasi Universitas Muhammadiyah Yogyakarta
6. Segenap dosen dan staff karyawan Program Vokasi Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.
7. Segenap civitas akademik Program Vokasi Universitas Muhammadiyah Yogyakarta.

Dan kepada rekan, sahabat, saudara dan berbagai pihak yang tidak dapat penulis sebutkan satu persatu, penulis ucapakan banyak terimakasih atas setiap bantuan dan doa yang diberikan. Semoga Allah SWT berkenan membala kebaikan kalian. Penulis menyadari bahwa tugas akhir ini masih jauh dari sempurna. Oleh karena itu kritik dan saran yang bersifat membangun sangat diharapkan guna melengkapi segala kekurangan dan keterbatasan dalam

penyusunan tugas akhir ini. Akhir kata semoga tugas akhir ini memberikan manfaat bagi pengembangan ilmu pengetahuan.

Wassalamualaikum Wr. Wb.

Yogyakarta, Agustus 2017

ALFIAN JIWANTOPO

DAFTAR ISI

Halaman sampul	i
Lembar Persetujuan	ii
Lembar Pengesahan.....	iii
Lembar Pernyataan	iv
Lembar Persembahan.....	v
Motto	vi
Kata Pengantar	vii
Daftar isi.....	x
Daftar Tabel.....	xiv
Daftar Gambar	xv
Daftar Singkatan	xix
Abstrak.....	xx
Abstract.....	xi
BAB I PENDAHULUAN	
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah	2

1.3 Batasan Masalah.....	2
1.4 Tujuan	3
1.5 Manfaat	3

BAB II TINJAUAN PUSTAKA DAN KAJIAN TEORI

2.1 Tinjauan Pustaka.....	4
2.2 Definisi Transmisi.....	6
2.2.1 Transmisi Manual	9
A. Perbandingan gigi	10
B. Komponen Transmisi	13
C. Macam-macam transmisi manual.....	20
D. Cara kerja transmisi manual.....	24
2.2.2 Roda Gigi	27

BAB III METODE PENELITIAN

3.1 Tempat dan Waktu Pelaksanaan	31
3.2 Alat dan Bahan.....	31
3.2.1 Alat.....	31
3.2.2 Bahan	32

3.3 Diagram Alir	33
3.4 Proses Pelaksanaan.....	34
3.5 Perencanaan Pembuatan Engine Stand	35
A. Rencana Langkah Kerja	35
B. Metode Pengambilan Data Spesifikasi.....	36
C. Pengolahan Data.....	38
D. Metode Penelitian	38

BAB IV HASIL DAN PEMBAHASAN

4.1 Proses	39
4.1.1 Proses Pembongkaran Transmisi Toyoco G16ADP	39
4.1.2 Komponen Transmisi Toyoco G16ADP	41
4.1.3 Cara Kerja Transmisi Toyoco G16ADP	48
4.2 Pengukuran Transmisi Toyoco G16ADP.....	51
4.3 Perhitungan Perbandingan Gigi	55
4.3.1 Perhitungan Putaran <i>Output Rpm</i>	56
4.3.2 Perhitungan Torsi	57
4.4 Proses Perakitan Transmisi Toyoco G16ADP	58

4.5 Melanisme Sistem Pemindah	58
4.5.1 Tipe pengontrol langsung (<i>Direct Control</i>)	59
4.5.2 Komponen Sistem Pemindah Gigi Percepatan.	60

BAB V PENUTUP

5.1. Kesimpulan	62
5.2 Saran.....	63

DAFTAR PUSTAKA

LAMPIRAN

DAFTAR TABEL

Tabel 4.1 Hasil pengukuran diameter gigi	54
Tabel 4.2 Hasil Pengukuran jumlah gigi.....	55

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Perubahan momen	8
Gambar 2.2 Transmisi manual	9
Gambar 2.3 Kombinasi dasar roda gigi.....	10
Gambar 2.4 Perhitungan dua roda gigi	10
Gambar 2.5 Perhitungan empat roda gigi	11
Gambar 2.6 Perhitungan lima roda gigi	11
Gambar 2.7 Komponen utama transmisi.....	13
Gambar 2.8 Komponen-komponen sistem transmisi.....	13
Gambar 2.9 Pemindah gigi langsung transmisi	14
Gambar 2.10 <i>Extention housing</i>	15
Gambar 2.11 <i>Counter shaft</i>	16
Gambar 2.12 Poros <i>output</i> , <i>snap ring</i> , penahan bantalan belakang <i>main shaft</i> , plat <i>intermediate</i>	17
Gambar 2.13 Poros roda gigi idle mundur dan roda <i>idle</i> mundur.....	18
Gambar 2.14 Bantalan belakang, luncuran dalam, bantalan	19
Gambar 2.15 <i>Slidingmesh type</i>	21
Gambar 2.16 <i>Contantmesh type</i>	21

Gambar 2.17 <i>Synchromesh type</i>	22
Gambar 2.18 Posisi <i>netral</i>	24
Gambar 2.19 Posisi percepatan 1	24
Gambar 2.20 Posisi percepatan 2	25
Gambar 2.21 Posisi percepatan 3	25
Gambar 2.22 Posisi percepatan R	26
Gambar 2.23 <i>Gear idler</i>	26
Gambar 2.24 Roda gigi lurus	28
Gambar 2.25 Roda gigi miring	29
Gambar 2.26 Roda gigi kerucut	29
Gambar 2.27 Roda gigi planet	30
Gambar 3.1 <i>flowchart</i> penelitian.....	33
Gambar 3.2 Rangka <i>engine stand</i>	35
Gambar 4.1 <i>Engine stand</i> Toyoco G16ADP.....	39
Gambar 4.2 <i>Cover</i> belakang transmisi	40
Gambar 4.3 Sistem stater manual.....	40
Gambar 4.4 Membelah <i>case</i> transmisi dan melepas roda gigi <i>counter</i>	41

Gambar 4.5 Melepas poros <i>input</i> dan <i>output</i>	41
Gambar 4.6 Melepas gigi <i>indler</i>	42
Gambar 4.7 Transmisi toyoco G16ADP	42
Gambar 4.8 <i>Case</i> transmisi	43
Gambar 4.9 <i>Input shaft</i>	44
Gambar 4.10 Gigi percepatan	44
Gambar 4.11 <i>Shift fork</i>	45
Gambar 4.12 <i>Clucth hub</i>	45
Gambar 4.13 <i>Counter gear</i>	46
Gambar 4.14 <i>Gear idler</i>	46
Gambar 4.15 <i>Output shaft</i>	47
Gambar 4.16 Stater manual.....	47
Gambar 4.17 Saklar lampu mundur	48
Gambar 4.18 Posisi <i>netral</i>	48
Gambar 4.19 Posisi percepatan 1	49
Gambar 4.20 Posisi percepatan 2	49
Gambar 4.21 Posisi percepatan 3	50

Gambar 4.22 Posisi percepatan R	50
Gambar 4.23 <i>Gear idler</i>	51
Gambaar 4.24 Keolengan poros <i>output</i>	51
Gambar 4.25 Mengukur celah kecepatan 2.....	52
Gambar 4.26 Mengukur celah kecepatan 3	52
Gambar 4.27 Cela <i>h shift fork</i> percepatan 1 dan percepatan R	53
Gambar 4.28 celah <i>shift fork</i> percepatan 2 dan percepatan 3.....	53
Gambar 4.29 Pengukuran diameter gigi.....	54
Gambar 4.30 Skema perpindahan gigi percepatan.....	59
Gambar 4.31 Mekanisme pemindah tipe langsung	60
Gambar 4.32 Komponen sistem pemindah gigi percepatan.....	61

DAFTAR SINGKATAN

A

ATV (*All Terrain Vechicle*)

G

GR (*Gear Ratio*)

K

K3 (Keselamatan Kesehatan Kerja)

P

PG (Perbandingan Gigi)

N

n_1 (Putaran atau Rpm pada gigi *input*)

n_2 (Putaran atau Rpm pada gigi *output*)

R

Rpm (Rotasi Per Menit)

Z

z (Jumlah gigi)