

## BAB V

### KESIMPULAN DAN SARAN

#### 5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil pengujian sistem secara sebagian maupun secara keseluruhan dapat disimpulkan bahwa :

1. Alat yang dibuat sudah diuji coba dan dapat bekerja sesuai dengan tujuan penulis. Akan tetapi dalam pengujian *mapping* area pesawat terbang belum bisa dijalankan karena kurangnya jangkauan dari sinyal telemetri yang digunakan.
2. Cara kerja alat adalah pesawat terbang *take off* menggunakan mode manual yaitu dengan dikontrol menggunakan remote kontrol sedangkan pada saat pesawat sudah dalam posisi terbang pesawat dipindahkan kedalam mode *auto* yaitu agar pesawat dapat terbang mengikuti *mapping* yang telah diprogram sebelumnya dan dimasukkan kedalam *fligh controller pixhawk*.

#### 5.2 Saran

Dalam penelitian ini masih terdapat banyak kekurangan yang memungkinkan untuk dikembangkan lebih lanjut. Diantaranya adalah :

1. Gunakanlah komponen *telemetry* yang jangkauannya jauh agar pesawat dalam mode auto sinyal ground control masih dapat dijangkau oleh pesawat.

2. Rancangan body pesawat yang lebih tahan benturan, karna apabila menggunakan body menggunakan bahan *polyfoam* tidak tahan terhadap benturan disaat pesawat terbang jatuh.
3. GPS harus dalam keadaan *lock* agar dapat mengirimkan data lokasi ke flight controller pixhawk, karna apabila GPS belum pada keadaan lock pesawat tidak dapat menjalankan mapping karna pesawat harus menentukan titik home terlebih dahulu.
4. Agar hasil video pemantauan wilayah yang diambil menggunakan pesawat dapat merekam dengan baik gunakanlah gimbal kamera.
5. Jangan melakukan penerbangan pesawat pada mode *auto* apabila pesawat yang digunakan belum terbang normal pada saat mode manual.