

BAB V

PENUTUP

Berdasarkan uraian di atas dapat disimpulkan sebagai berikut:

5.1. Kesimpulan

1. Berdasarkan hasil perhitungan nilai persentase *error* dari semua *setting timer* bernilai <5% dan perhitungan nilai persentase *error* dari semua *setting speed* bernilai <5%, jadi dapat disimpulkan bahwa, modul yang dibuat dapat bekerja dengan baik dan bisa dimanfaatkan sebagai pengaduk larutan.
2. Mikrokontrolller ATmega16 bekerja dengan baik sebagai pengontrol proses kerja modul dan *LCD* 16x4 dapat menampilkan semua *setting* yang ada pada modul.
3. Tombol-tombol pengatur kecepatan motor dan *timer* bekerja dengan baik sesuai fungsinya.
4. Setiap pengukuran *timer* dan kecepatan sangat dipengaruhi oleh lingkungan dan human.

5.2. Saran

Setelah melakukan proses pembuatan, percobaan, pengujian modul dan pendataan, penulis memberikan saran sebagai pengembangan peneliti selanjutnya sebagai berikut:

1. Dalam setiap melakukan pekerjaan agar lebih memperhatikan keselamatan terutama saat pembuatan modul. Dalam setiap memilih komponen yang akan digunakan pada modul agar diperhatikan *datasheet* terlebih dahulu.

2. Pilihlah motor DC yang mempunyai keterangan RPM nya.
3. Pembuatan *chasing* dapat diperbaiki lagi dan diperindah dengan pola yang lebih *elegant*.
4. Pelajari lebih terperinci program yang digunakan agar lebih sesuai dengan yang dikehendaki.